

## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

#### **5.1. KESIMPULAN**

Dari hasil analisis pengujian dan pembahasan di atas, dapat disimpulkan sebagai berikut:

1. Dari pengujian yang dilakukan, pada kutub utara tingkat akurasi yang didapatkan sensor *hall effect* sebesar 98,35% pada jarak 0,5 cm, 98,27% pada jarak 1 cm, 92,86% pada jarak 1,5 cm, 92,35% pada jarak 2 cm, 88,13% pada jarak 2,5 cm dan 70% pada jarak 2,6 cm sedangkan pada kutub selatan tingkat akurasi yang didapatkan sensor *hall effect* sebesar 99,48% pada jarak 0,5 cm, 97,88% pada jarak 1 cm, 97,74% pada jarak 1,5 cm, 96,51% pada jarak 2 cm, 94,35% pada jarak 2,5 cm, 72% pada jarak 3 cm dan 71,25 % pada jarak 3,2 cm.
2. Dari pengujian yang sudah dilakukan sensor *hall effect* dapat menentukan kutub utara dan kutub selatan magnet, hal itu dibuktikan pengujian magnet batang yang berlabel, dimana pada saat kutub utara atau kutub selatan di dekatkan pada sensor maka LCD akan menampilkan *output* kutub magnet yang didekatkan pada sensor tersebut. Penentuan kutub magnet juga buktikan dari tingkat akurasi yang didapatkan seperti pada kutub utara di jarak 2,6 cm memiliki nilai akurasi sebesar 70% dan pada kutub selatan di jarak 3,2 cm memiliki nilai akurasi sebesar 71,25%.

#### **5.2. SARAN**

1. Menambahkan sensor yang digunakan jika ingin mendapatkan nilai *fluks* dengan tingkat akurasi lebih tinggi.
2. Harus mengetahui luas area yang digunakan.
3. Pada penelitian selanjutnya dapat menggunakan tipe dan jenis magnet yang lebih kuat dari penelitian sebelumnya.