

**SKRIPSI**

**IMPLEMENTASI SENSOR *NODE* SECARA NIRKABEL  
DALAM MENDETEKSI MEDAN MAGNET UNTUK  
MENGUKUR KECEPATAN PUTARAN PADA RODA**

***IMPLEMENTATION OF WIRELESS SENSOR NODES IN  
DETECTING MAGNETIC FIELDS TO MEASURE  
ROTATIONAL SPEED ON WHEELS***



Disusun oleh

**PRASETYO ADI WIBOWO  
20101032**

**PROGRAM STUDI S1 TEKNIK TELEKOMUNIKASI  
FAKULTAS TEKNIK TELEKOMUNIKASI INSTITUT  
TEKNOLOGI TELKOM PURWOKERTO**

**2024**

**SKRIPSI**

**IMPLEMENTASI SENSOR NODE SECARA NIRKABEL  
DALAM MENDETEKSI MEDAN MAGNET UNTUK  
MENGUKUR KECEPATAN PUTARAN PADA RODA**

***IMPLEMENTATION OF WIRELESS SENSOR NODES IN  
DETECTING MAGNETIC FIELDS TO MEASURE  
ROTATIONAL SPEED ON WHEELS***



Disusun oleh

**PRASETYO ADI WIBOWO  
20101032**

**PROGRAM STUDI S1 TEKNIK TELEKOMUNIKASI  
FAKULTAS TEKNIK TELEKOMUNIKASI DAN ELEKTRO  
INSTITUT TEKNOLOGI TELKOM PURWOKERTO**

**2024**

**IMPLEMENTASI SENSOR NODE SECARA NIRKABEL  
DALAM MENDETEKSI MEDAN MAGNET UNTUK  
MENGUKUR KECEPATAN PUTARAN PADA RODA**

***IMPLEMENTATION OF WIRELESS SENSOR NODES IN  
DETECTING MAGNETIC FIELDS TO MEASURE  
ROTATIONAL SPEED ON WHEELS***

Skrripsi ini digunakan sebagai salah satu syarat untuk memperoleh  
Gelar Sarjana Teknik (S.T.)  
Di Institut Teknologi Telkom Purwokerto  
2024

Disusun oleh  
**PRASETYO ADI WIBOWO**  
**20101032**

**DOSEN PEMBIMBING**  
**Fikra Titan Syifa, S.T., M.Eng**  
**Yulian Zetta Maulana., S.T., M.T**

**PROGRAM STUDI S1 TEKNIK TELEKOMUNIKASI  
FAKULTAS TEKNIK TELEKOMUNIKASI DAN ELEKTRO  
INSTITUT TEKNOLOGI TELKOM PURWOKERTO  
2024**

## HALAMAN PENGESAHAN

### SKRIPSI

#### IMPLEMENTASI SENSOR NODE SECARA NIRKABEL DALAM MENDETEKSI MEDAN MAGNET UNTUK MENGUKUR KECEPATAN PUTARAN PADA RODA

#### *IMPLEMENTATION OF WIRELESS SENSOR NODE IN DETECTING MAGNETIC FIELDS TO MEASURE ROTATING SPEED OF THE WHEELS*

Disusun oleh  
PRASETYO ADI WIBOWO  
20101032

Telah dipertanggungjawabkan di hadapan Tim Penguji pada tanggal 18 Juli 2024

#### Susunan Tim Penguji

Pembimbing Utama : Fikra Titan Syifa, S.T.,M.Eng  
NIDN. 0619028701

Pembimbing Pendamping : Yulian Zetta Maulana, S.T.,M.T  
NIDN. 1012078103

Penguji 1 : Gunawan Wibisono, S.T., M.T  
NIDN. 0627087901

Penguji 2 : Petrus Kerowe Goran, S.T., M.T  
NIDN. 0620018502

#### Mengetahui

Ketua Program Studi SI Teknik Telekomunikasi  
Institut Teknologi Telkom Purwokerto



Prasetyo Yudiantoro, S.T.,M.T  
NIDN. 062007920

## HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS

Dengan ini saya, **PRASETYO ADI WIBOWO**, menyatakan bahwa skripsi dengan judul "**IMPLEMENTASI SENSOR NODE SECARA NIRKABEL DALAM MENDETEKSI MEDAN MAGNET UNTUK MENGIKUR KECEPATAN PUTARAN PADA RODA**" adalah benar-benar karya saya sendiri. Saya tidak melakukan penjiplakan kecuali melalui pengutipan sesuai dengan etika keilmuan yang berlaku. Saya bersedia menanggung risiko ataupun sanksi yang dijatuhkan kepada saya apabila ditemukan pelanggaran terhadap etika keilmuan dalam skripsi saya ini.

Purwokerto, 1 Juli 2024



(Prasetyo Adi Wibowo)

## PRAKATA

Puji dan syukur penulis panjatkan kehadirat Allah SWT yang telah melimpahkan kasih dan sayang-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan skripsi yang berjudul "**IMPLEMENTASI SENSOR NODE SECARA NIRKABEL DALAM MENDETEKSI MEDAN MAGNET UNTUK MENGUKUR KECEPATAN PUTARAN PADA RODA**".

Maksud dari penyusunan skripsi ini adalah untuk memenuhi salah satu syarat dalam menempuh ujian sarjana Teknik Telekomunikasi pada Fakultas Teknik Telekomunikasi dan Elektro Institut Teknologi Telkom Purwokerto. penyusunan skripsi ini, banyak pihak yang sangat membantu penulis dalam berbagai hal. Oleh karena itu, penulis sampaikan rasa terima kasih yang sedalam-dalamnya kepada:

1. Ibu Dr. Tenia Wahyuningrum, S.Kom.,M.T. Selaku Rektor Institut Teknologi Telkom Purwokerto.
2. Ibu Dr. Anggun Fitrian Isnawati S.T., M.Eng. selaku Dekan Fakultas Teknik Telekomunikasi dan Elektro.
3. Bapak Prasetyo Yuliantoro, S.T., M.T. Selaku Ketua Program Studi S1 Teknik Telekomunikasi
4. Bapak Fikra Titan Syifa, S.T.,M.Eng. selaku pembimbing I.
5. Yulian Zetta Maulana, S.T.,M.T. selaku pembimbing II.
6. Seluruh dosen, staf dan karyawan Program studi S1 Teknik Telekomunikasi Institut Teknologi Telkom Purwokerto.
7. Keluarga dan teman-teman yang telah membantu dan mendukung saya dalam penggerjaan skripsi ini.

Purwokerto, 1 Juli 2024



(Prasetyo Adi Wibowo)

## DAFTAR ISI

|  |      |
|--|------|
| HALAMAN JUDUL .....                          | III  |
| HALAMAN PENGESAHAN .....                     | IV   |
| SKRIPSI.....                                 | IV   |
| HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS.....         | V    |
| PRAKATA .....                                | VI   |
| ABSTRAK .....                                | VII  |
| <i>ABSTRACT</i> .....                        | VIII |
| DAFTAR GAMBAR .....                          | XI   |
| DAFTAR TABEL.....                            | XII  |
| BAB 1.....                                   | 1    |
| PENDAHULUAN.....                             | 1    |
| 1.1 LATAR BELAKANG.....                      | 1    |
| 1.2 RUMUSAN MASALAH.....                     | 4    |
| 1.3 BATASAN MASALAH .....                    | 4    |
| 1.4 TUJUAN .....                             | 4    |
| 1.5 MANFAAT .....                            | 5    |
| 1.6 SISTEMATIKA PENULISAN.....               | 5    |
| BAB 2 DASAR TEORI.....                       | 6    |
| 2.1 KAJIAN PUSTAKA.....                      | 6    |
| 2.2 DASAR TEORI .....                        | 9    |
| 2.2.1 PUTARAN RODA.....                      | 9    |
| 2.2.2 <i>HALL EFFECT SENSOR KY-003</i> ..... | 11   |
| 2.2.3 PLATFROM ANTARES .....                 | 12   |
| 2.2.4 ESP-32.....                            | 13   |
| 2.2.5 ARDUINO NANO .....                     | 13   |
| 2.2.6 NRF24L01.....                          | 14   |
| 2.2.7 MAGNET .....                           | 16   |
| 2.2.8 ARDUINO IDE.....                       | 17   |
| 2.2.9 <i>QUALITY OF SERVICE (QOS)</i> .....  | 17   |
| 2.2.10 PERHITUNGAN PRESISI.....              | 20   |
| 2.2.11 TACHOMETER.....                       | 21   |

|  |           |
|--|-----------|
| <b>2.1.12 PERHITUNGAN AKURASI SENSOR .....</b>             | <b>22</b> |
| <b>BAB 3 METODE PENELITIAN .....</b>                       | <b>24</b> |
| A. <b>ALAT YANG DIGUNAKAN .....</b>                        | <b>24</b> |
| <b>3.1.1 PERANGKAT KERAS .....</b>                         | <b>25</b> |
| <b>3.1.2 PERANGKAT LUNAK .....</b>                         | <b>26</b> |
| <b>3.2 ALUR PENELITIAN.....</b>                            | <b>27</b> |
| <b>3.3 BLOK DIAGRAM PERANCANGAN SISTEM .....</b>           | <b>28</b> |
| <b>3.4 FLOWCHART SISTEM.....</b>                           | <b>29</b> |
| <b>3.5 SKEMATIK RANGKAIAN PERANGKAT KERAS.....</b>         | <b>31</b> |
| <b>BAB IV .....</b>  | <b>35</b> |
| <b>HASIL DAN PEMBAHASAN .....</b>                          | <b>35</b> |
| 4.1 <b>HASIL PERANCANGAN SISTEM .....</b>                  | <b>35</b> |
| 4.1.1 <b>HASIL PERANCANGAN KERAS .....</b>                 | <b>35</b> |
| 4.1.2 <b>HASIL PERANCANGAN PERANGKAT LUNAK .....</b>       | <b>37</b> |
| 4.2 <b>ANALISIS HASIL EKSPERIMEN.....</b>                  | <b>38</b> |
| 4.2.1 <b>PENGUJIAN HALL EFFECT SENSOR .....</b>            | <b>38</b> |
| 4.2.2 <b>PENGUJIAN PRESISI PADA ALAT UKUR.....</b>         | <b>39</b> |
| 4.3 <b>IMPLEMENTASI SISTEM.....</b>                        | <b>39</b> |
| 4.3.1 <b>HASIL PENGUJIAN KINERJA SENSOR NODE .....</b>     | <b>39</b> |
| 4.4 <b>PENGUJIAN QOS (<i>QUALITY OF SERVICE</i>) .....</b> | <b>40</b> |
| <b>BAB V.....</b>  | <b>47</b> |
| <b>KESIMPULAN DAN SARAN .....</b>                          | <b>47</b> |
| 5.1 <b>KESIMPULAN .....</b>                                | <b>47</b> |
| 5.2 <b>SARAN .....</b>                                     | <b>47</b> |
| <b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>                                | <b>48</b> |
| <b>LAMPIRAN.....</b>                                       | <b>51</b> |

## DAFTAR GAMBAR

|  |    |
|--|----|
| Gambar 2. 1 Putaran Roda .....                                   | 9  |
| Gambar 2. 2 <i>Hall Effect Sensor</i> Ky-003 .....               | 11 |
| Gambar 2. 3 Platfrom Antares .....                               | 12 |
| Gambar 2. 4 Esp-32.....  | 13 |
| Gambar 2. 5 Arduino Nano.....                                    | 14 |
| Gambar 2. 6 NRF24L01.....  | 15 |
| Gambar 2. 7 Magnet.....  | 16 |
| Gambar 2. 8 Tachometer.....                                      | 21 |
| Gambar 3. 1 <i>Flowchart</i> Penelitian.....                     | 27 |
| Gambar 3. 2 Blok Diagram Sistem.....                             | 29 |
| Gambar 3.3 <i>Flowchart</i> cara kerja sistem .....              | 30 |
| Gambar 3. 4 Skematik Rangkaian .....                             | 31 |
| Gambar 3. 5 Konsep Perancangan Sistem .....                      | 33 |
| Gambar 3. 6 <i>Hall Effect Sensor</i> dan Magnet Pada Roda ..... | 34 |
| Gambar 4. 1 Komponen Perangkat.....                              | 35 |
| Gambar 4. 2 <i>Prototype</i> Percobaan .....                     | 36 |
| Gambar 4. 3 Tampilan Awal Antares .....                          | 37 |
| Gambar 4. 4 Tampilan <i>Dashboard</i> Antares .....              | 37 |
| Gambar 4. 5 Grafik pengujian <i>Hall effect Sensor</i> .....     | 39 |
| Gambar 4. 6 Tampilan Proses Data Pada Wireshark .....            | 41 |
| Gambar 4. 7 Hasil Proses Data Pada Wireshark .....               | 42 |
| Gambar 4. 8 <i>Throughput</i> .....                              | 43 |
| Gambar 4. 9 <i>Packet loss</i> .....                             | 44 |
| Gambar 4. 10 Total <i>Delay</i> .....                            | 45 |
| Gambar 4. 11 Rata Rata <i>Delay</i> .....                        | 46 |

## **DAFTAR TABEL**

|   |    |
|---|----|
| Tabel 2.2 Kategori <i>Delay</i> .....                     | 18 |
| Tabel 2.3 Kategori <i>Throughput</i> .....                | 18 |
| Tabel 2.4 Kategori <i>Packet Loss</i> .....               | 19 |
| Tabel 2.5 Kategori <i>Jitter</i> .....                    | 20 |
| Tabel 3.1 Alat dan Bahan.....                             | 24 |
| Tabel 4.1 Hasil Pengujian <i>Hall Effect Sensor</i> ..... | 39 |