

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 KESIMPULAN

Setelah melakukan perencanaan, perancangan, perakitan sampai dengan pengujian alat smart stick, kesimpulan yang dapat penulis ambil antara lain:

1. Rancangan antar komponen dan modul yang dibutuhkan dapat diintegrasikan dan dijalankan sesuai dengan perencanaan.
2. Pengujian sensor gyroscope menghasilkan akurasi 89% untuk sumbu x sedangkan sumbu y diperoleh akurasi sebesar 93% didapatkan dari sebanyak 35 percobaan.
3. Percobaan perbandingan sensor GPS dengan deteksi GPS smartphone menghasilkan selisih rata-rata sebesar 4,62 meter.
4. Pengujian sensor Ultrasonic menghasilkan akurasi paling rendah rata-rata 24 dari sebanyak 30 percobaan dengan metode pengujian perbandingan terhadap alat ukur penggaris.

5.2 SARAN

Penelitian yang penulis lakukan ini tentu masih memiliki kekurangan sehingga penulis menyampaikan beberapa saran untuk penelitian berikutnya yaitu:

1. Penambahan sensor atau modul untuk menambah dan melengkapi fitur yang dapat membantu penyandang tunanetra lebih baik lagi.
2. Pengujian pengiriman data perlu dilakukan pada kondisi ruangan atau daerah yang terdapat banyak gangguan seperti pohon tinggi, daerah pegunungan atau di dalam ruangan agar data yang berkaitan dengan pengiriman data lebih bervariasi sehingga dapat dijadikan acuan untuk meningkatkan kualitas alat smart stick.
3. Integrasi dengan Artificial Intelligence dapat diterapkan untuk peningkatan fungsi alat smart stick.