

BAB V

PENUTUP

5.1 KESIMPULAN

1. Mendesain dan merancang prototipe monitoring limbah dengan menggunakan mikrontroler Lynx-32 dengan hasil pembacaan sensor pH pada objek air limbah mendapatkan nilai rata-rata 8.22 sedangkan untuk *turbidity* 40.94 NTU dan untuk sensor warna rata-rata mendeteksi warna hitam.
2. Hasil pengujian sensor pada alat memiliki *error* yang minim, dimana untuk sensor pH memiliki hasil akurasi sebesar 99.55%, sensor *turbidity* sebesar 100%, dan sensor warna sebesar 100%.
3. Dari hasil pembacaan masing-masing sensor terhadap air limbah akan diproses oleh mikrokontroller Lynx-32 yang terhubung dengan jaringan internet dan mengirimkannya ke *platform* IoT Antares.

5.2 SARAN

1. Penelitian selanjutnya diharapkan dapat menambahkan proses filtrasi untuk pemurnian air limbah sehingga hasil yang didapatkan memiliki nilai baku mutu yang lebih memenuhi standar.
2. Sebaiknya perbandingan untuk sensor warna dan *turbidity* d dapat dikembangkan dengan menggunakan *colorimeter* dan *turbidity* meter.
3. Sebaiknya pada saat proses pengambilan data dilakukan secara cermat dan teliti untuk menghindari pengambilan data secara berulang ketika terjadi kesalahan.