
BAB V

PENUTUP

5.1 KESIMPULAN

Berdasarkan hasil analisa yang dilakukan dari pengujian dan pengukuran disimpulkan bahwa :

1. *Handphone* dapat mengendalikan kamera *webcam* secara jarak jauh dengan jarak ≥ 10.000 km.
2. Penggerakkan kamera ke kiri dan ke kanan memiliki delay 1 s akibat dari proses telekomunikasi.
3. Kinerja IC DTMF bekerja baik karena kemampuan IC DTMF yang mampu mengubah nada frekuensi rendah dan frekuensi tinggi diubah menjadi kode biner yang masuk dan mengaktifkan *relay*.
4. Sinyal yang diterima sesuai standar DTMF menghasilkan *output* keluaran Q1-Q4 untuk mengeluarkan 4 bit BCD (*Biner Coded Decimal*) yang sesuai *datasheet*.
5. Hasil data perhitungan dan pengukuran masih pada *range* yang ditentukan oleh *datasheet* misalnya pada Bab 4 pengujian Catu daya hasil pengukuran 4,9 volt dan hasil pada *datasheet* 5 volt.

5.2 SARAN

Saran untuk pengembangan alat ini lebih lanjut adalah :

1. Penggunaan *wireless webcam* pada komputer untuk monitoring agar penempatan di ruangan lebih leluasa.
2. Pemakaian mikrokontroler agar pengendalian motor *servo* lebih halus dan dengan mikrokontroler bisa mengendalikan motor *servo* lebih dari satu.
3. Dapat dikembangkan dalam monitoring ruangan dengan mengendalikan robot baik robot beroda dan robot berkaki secara jarak jauh.
4. Bisa juga mengendalikan motor *servo* dengan menggunakan sms dengan memakai mikrokontroler dan modem GSM dengan menambahkan IC RS232 atau IC 485.
5. Agar bisa di akses melalui internet bisa memanfaatkan *website* secara *online* dari monitoring ruangan yang telah dilakukan.